МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Глазовский инженерно-экономический институт (филиал) Федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Ижевский государственный технический университет имени М.Т. Калашникова» (ГИЭИ (филиал) ФГБОУ ВО «ИжГТУ имени М.Т. Калашникова»)



РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ ТЕОРИЯ МЕХАНИЗМОВ И МАШИН

направление подготовки: 15.03.05 – Конструкторско-технологическое обеспечение машиностро-ительных производств

направленность (профиль): Технологии цифрового проектирования и производства в машиностроении

уровень образования: бакалавриат

форма обучения: заочная

общая трудоемкость дисциплины составляет: 4 зачетные единицы

Кафедра «Машиностроение и информационные технологии»

Составитель: Федоров Александр Борисович, ст. преподаватель

Рабочая программа составлена в соответствии с требованиями федерального государственного образовательного стандарта высшего образования по направлению подготовки 15.03.05 «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств» и рассмотрена на заседании кафедры.

Протокол от 15.04.2025 г. № 4

Заведующий кафедрой

А.Г. Горбушин

15.04.2025 г.

СОГЛАСОВАНО

Количество часов рабочей программы и формируемые компетенции соответствуют учебному плану по направлению подготовки 15.03.05 «Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств», профиль «Технологии цифрового проектирования и производства в машиностроении».

Протокол заседания учебно-методической комиссии от 20 мая 2025 г. № 3

Председатель учебно-методической комиссии ГИЭИ

.Г. Горбушин

Руководитель образовательной программы

А.В. Овсянников

20.05.2025 г.

1. АННОТАЦИЯ К ДИСЦИПЛИНЕ

2.

Название дисциплины	Теория механизмов и машин
Направление (специальность)	15.03.05 Конструкторско-технологическое обеспечение ма-
подготовки	шиностроительных производств.
Направленность (про-	Технологии цифрового проектирования и производства в
филь/программа/специа	машиностроении
лизация)	
Место дисциплины	Обязательная часть Блока 1. Дисциплины (модули)
Трудоемкость (з.е. / часы)	4 з.е. / 144 часа
Цели изучения дисциплины	Формирование бакалавра с необходимыми профессиональ-
	ными знаниями, умеющего применять на практике общие
	методы исследования и проектирования механизмов и ма-
	шин и проводить расчеты параметров типовых механизмов.
Компетенции, формируемые	ОПК-5. Способен использовать основные закономерности,
в результате освоения дисци-	действующие в процессе изготовления машиностроитель-
плины	ных изделий требуемого качества, заданного количества
	при наименьших затратах общественного труда
Содержание дисциплины (ос-	1. Основные понятия теории механизмов и машин
новные разделы и темы)	2. Структурный анализ механизмов
	3. Кинематический анализ и синтез механизмов
	4. Кулачковые механизмы
	5. Зубчатые механизмы
	6. Динамический анализ механизмов и машин
	7. Трение в механизмах и машинах. КПД механизмов и ма-
	шин
Форма промежуточной атте-	Экзамен
стации	

1. ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ ИЗУЧЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Целью преподавания учебной дисциплины «Теория механизмов и машин» является формирование бакалавра с необходимыми профессиональными знаниями, умеющего применять на практике общие методы исследования и проектирования механизмов и машин и проводить расчеты параметров типовых механизмов.

Задачи изучения дисциплины:

- освоение общих методов исследования структуры, геометрии, кинематики и динамики типовых механизмов и машин;
- выработка знаний, умений и навыков для анализа структуры и выполнения геометрических, кинематических и динамических расчетов механизмов и машин;
- освоение современных методов проектирования и модернизации механизмов и машин, включая компьютерные технологии.

В результате освоения дисциплины студент должен знать:

- 1) содержание дисциплины «Теория механизмов и машин», основные понятия и определения: машинный агрегат, машина, механизм, звено, кинематическая пара;
- 2) строение механизмов, основные виды механизмов, классификацию, их функциональные возможности и области применения;
- 3) методы структурного анализа и синтеза механизмов;
- 4) методы расчета кинематических параметров движения механизмов;
- 5) основы и методы проведения силового анализа механизмов без учета и с учетом трения в кинематических парах;
- 6) принципы формирования расчетных динамических моделей;
- 7) виды неуравновешенности роторов и рычажных механизмов; балансировку роторов и уравновешивание рычажных механизмов;
- 8) типовые задачи о колебаниях в машинах, методы виброзащиты и виброизоляции машин и механизмов.

уметь:

- 1) читать структурные и кинематические схемы механизмов, проводить структурный анализ и синтез схем механизмов;
- 2) формулировать и решать задачи кинематического анализа механизмов;
- 3) составлять расчетные динамические модели движения механизмов и машин;
- 4) определять параметры дополнительной маховой массы, необходимой для обеспечения заданной неравномерности движения в установившемся режиме;
- 5) проводить силовой анализ механизмов;
- 6) рассчитывать значения корректирующих масс и координаты их установки при балансировке роторов;
- 7) рассчитывать массы противовесов при статическом уравновешивании рычажных механизмов.

владеть:

- 1) методами структурного анализа и синтеза рычажных механизмов;
- 2) методами кинематического анализа механизмов;
- 3) методами силового расчета механизмов методом кинетостатики;
- 4) методами составления расчетных динамических моделей машин и механизмов;
- 5) методами балансировки роторов и статического уравновешивания рычажных механизмов.

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП

Дисциплина Б1.Б.11.03 «Теория машин и механизмов» относится к блоку 1 базовой части образовательной программы бакалавриата по направлению подготовки «15.03.05 — конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств».

Изучение дисциплины опирается на компетенции, знания, умения и навыки обучающихся, полученные на предыдущем уровне образования, при освоении программы бакалавриата, а также дополнительные компетенции, полученные при изучении таких дисциплин как «Математика», «Информатика. Информационные технологии», «Физика», «Сопротивление материалов», «Теоретическая механика».

Для изучения дисциплины студент должен:

– знать:

аналитическую геометрию и линейную алгебру, дифференциальное и интегральное исчисление, дифференциальные уравнения, численные методы, основные физические явления и законы; основные физические величины и константы, их определение и единицы измерения; основные понятия и аксиомы механики, операции с системами сил, действующих на твердое тело; условие эквивалентности системы сил, уравновешенности произвольной системы сил; методы нахождения реакций связей в покоящейся системе сочлененных твердых тел; законы трения и качения; кинематические характеристики движения точки при различных способах задания движения; характеристики движения тела и его отдельных точек при различных способах задания движения; операции со скоростями и ускорениями при сложном движении точки; дифференциальные уравнения движения точки относительно инерциальной и неинерциальной системы координат; теоремы об изменении кинематического момента и кинетической энергии системы; методы нахождения реакций связей в движущейся системе твердых тел; теорию свободных колебаний механической системы с одной степенью свободы;

- уметь:

применять физико-математические методы для решения задач в области конструктор-ско-технологического обеспечения машиностроительных производств; составлять уравнения равновесия для тела, находящегося под действием произвольной системы сил, находить положения центров тяжести тел; вычислять скорости и ускорения точек тел и самих тел, совершающих поступательное, вращательное и плоское движение, составлять дифференциальные уравнения движения; вычислять кинетическую энергию системы, работу сил, приложенных к твердому телу при указанных движениях; исследовать равновесие системы посредством принципа возможных перемещений, составлять и решать уравнение свободных малых колебаний систем с одной степенью свободы;

- владеть:

численными методами решения дифференциальных и алгебраических уравнений методами аналитической геометрии; методами нахождения реакций связей, способами нахождения центров тяжести тел; навыками использования законов трения, составления и решения уравнений равновесия, движения тел, определения кинетической энергии многомассовой системы, работы сил, приложенных к твердому телу, при его движениях.

Освоение дисциплины «Теория механизмов и машин» необходимо как предшествующее для следующих дисциплин ОПОП: детали машин; гидравлика; основы технологии машиностроения; процессы и операции формообразования, резание материалов; проектирование средств технологического оснащения.

Знания и умения, полученные при освоении дисциплины «Теория механизмов и машин» будут использоваться в процессе профессиональной деятельности.

3. ТРЕБОВАНИЯ К РЕЗУЛЬТАТАМ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

3.1. Знания, приобретаемые в ходе изучения дисциплины

№ n/n	Знания
1.	основных видов механизмов, их строения, функциональных возможностей и областей применения;
	* '
2.	основных методов структурного анализа и синтеза механизмов, применяемых при разра-
	ботке и изготовлении машиностроительных изделий требуемого качества;
3.	методов расчета кинематических параметров движения механизмов, применяемых при разработке и изготовлении машиностроительных изделий требуемого качества;
4.	методов проведения силового и динамического анализа механизмов, применяемых при
	разработке и изготовлении машиностроительных изделий требуемого качества.

3.2. Умения, приобретаемые в ходе изучения дисциплины

№ n/n	Умения
1.	1) использовать основные методы структурного анализа и синтеза механизмов при созда-
	нии и изготовлении машиностроительной продукции требуемого качества;
2.	2) использовать основные методы кинематического расчета механизмов при создании и
	изготовлении машиностроительной продукции требуемого качества.
3.	3) использовать основные методы силового и динамического расчета механизмов при
	создании и изготовлении машиностроительной продукции требуемого качества.

3.3. Навыки, приобретаемые в ходе изучения дисциплины

№ n/n	Навыки
1.	1) использования методов структурного анализа и синтеза механизмов в процессе расче-
	та и изготовления машиностроительных изделий требуемого качества;
2.	2) использования основных методов кинематического, силового и динамического расчета
	механизмов в процессе расчета и изготовления машиностроительных изделий требуемого
	качества, заданного количества при наименьших затратах общественного труда.

3.4. Компетенции, приобретаемые в ходе изучения дисциплины

Компетенции	Индикаторы	Знания	Умения	Навыки
ОПК-5. Способен использовать основные закономерности, действующие в процессе изготовления машиностроительных изделий требуе-	ОПК-5.1 Знать: законы естественных наук, основные закономерности, действующие в процессе конструирования и проектирования, технологии изготовления машиностроительных изделий, их влияние на качественные показатели и производственные затраты	1-4		
мого качества, заданного количества при наименьших затратах общественного труда	ОПК-5.2 Уметь: применять естественнонаучные знания для конструирования, проектных расчетов, технологии изготовления изделий машиностроения, определения производственных затрат		1-3	
отденного груди	ОПК-5.3 Владеть: навыками конструирования, проектных расчетов, проектирования технологии изготовления изделий машиностроения, определения производственных затрат			1-2

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

4.1. Разделы дисциплины, виды учебной работы, формы текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации

Раздел дисциплины	Неделя семестра	Виды аудиторной работы, самостоятельная работа студентов и трудоемкость (в часах)			ная в и	Формы текущего контроля успеваемости (неделя семестра)
		Л	ПЗ	ЛР	CPC	
1. Введение. Основные понятия теории механизмов и машин	1	2			5	
2. Структурный анализ механизмов	2-3			2		Контр. раб. №1 по теорет. материалу разделов 1 и 2 (4)
3. Кинематический анализ и синтез механизмов	4-6				15	Контрольная работа №2 (7)
4. Кулачковые механизмы	7	2		2	20	
5. Зубчатые механизмы	8-10				20	Контр. раб. №3 по теорет. материалу раздела 4 и 5 (11)
6. Силовой и динамический анализ механиз- мов и машин	11-14	2			30	Контр. раб. №4 по теорет. материалу по разделу 6 (15)
7. Трение в механизмах и машинах. КПД ме- ханизмов и машин.	15-16				8	Вопросы на экза-мене
В том числе контроль самостоятельной работы				2		
Всего:		6		4	98	
Форма промежуточной аттестации			_			Экзамен

4.2. Содержание разделов дисциплины и формируемые компоненты компетенций

№ раз-	Содержание разделов дисциплины		петенций n.2.1-2.3)	
дела			Уметь	Владеть
1.	Введение. Основные понятия теории механизмов и машин Связь науки о проектировании механизмов и машин с другими областями знаний. Место дисциплины в структуре образовательной программы. Краткая история развития науки о механизмах и машинах. Роль отечественных ученых в развитии науки. Основные понятия и определения теории механизмов и машин. Основные виды шарнирно-рычажных механизмов. Кинематические пары и	1		
2.	их классификация. Кинематические цепи и их классификация. Структурный анализ механизмов Определение степени подвижности пространственных и плоских механизмов. Структурные группы (группы Ассура) и их классификация. Образование механизмов методом присоединения структурных групп Ассура. Структурная классификация механизмов. Замена высших кинематических пар низшими в плоском механизме. Порядок выполнения структурного анализа механизмов.	1-2	1	1
3.	Кинематический анализ и синтез механизмов Цель, задачи и методы кинематического анализа механизмов. Графический метод построения планов механизма. Графическое дифференцирование и интегрирование. Кинематические диаграммы.	1, 2, 3	1, 2	1

4.	Построение планов скоростей и ускорений точек для группы Ассура 2-го класса 1-го вида. Построение планов скоростей и ускорений для группы Ассура, содержащей поступательную пару. Аналитические методы кинематического исследования механизмов. Понятие о синтез плоских рычажных механизмов. Синтез кривошипноползунного механизма. Кулачковые механизмы Классификация кулачковых механизмов. Кинематика кулачковых	1-4	1-3	1-2
	механизмов. Структурный синтез и анализ кулачковых механизмов. Определение профиля кулачка графическим методом. Силовой анализ кулачкового механизма.			
5.	Зубчатые механизмы Назначение и роль передач в машинах. Классификация передач. Классификация зубчатых механизмов и зубчатых колес. Передаточное отношение зубчатой передачи. Основные элементы и параметры зубчатых колес. Шаг зацепления. Модуль зацепления. Делительная окружность. Виды зацеплений (эвольвентное, циклоидальное, круговинтовое). Методы изготовления зубчатых колес. Коэффициент перекрытия. Косозубые цилиндрические колеса, их преимущества и недостатки. Многозвенные зубчатые механизмы с неподвижными осями колес. Передаточное отношение рядового зацепления. Понятие о планетарных зубчатых механизмах.	1-4	1-3	1-2
6.	Силовой и динамический анализ механизмов и машин Задачи и методы динамического анализа механизмов и машин. Силы, действующие на звенья механизмов и машин и порядок их определения. Статические и динамические расчеты. Принцип Даламбера. Уравнения кинетостатики. Механические характеристики машин. Определение силы инерции и момента инерционных сил в плоских механизмах для частных случаев движения звеньев. Общие принципы силового расчета структурных групп. Силовой расчет механизмов методом планов сил на примерах групп Ассура 2-го класса 1-го и 2-го видов. Силовой расчет ведущего звена механизма. Уравновешивающая сила и уравновешивающий момент. Способ Н. Е. Жуковского для определения уравновешивающей силы. Уравнение движения машины. Режимы движения машины и баланс энергии на каждом из них. Динамическая модель механизма. Уравновешивание механизмов и балансировка роторов. Маховик и его роль в машине. Вибрация и колебания в машинах и механизмах. Виброзащита.	2-4	1-3	1-2
7.	Трение в механизмах и машинах. КПД механизмов и машин Виды и законы трения. Трение скольжения несмазанных тел. Угол и конус трения. Трение во вращательной кинематической паре. Понятие о трении скольжения смазанных тел. Трение качения. Трение в шариковых и роликовых подшипниках. КПД механизмов и машин. КПД машины при последовательном, параллельном и смешанном соединении механизмов.	4	3	2

4.3. Наименование тем практических занятий, их содержание и объем в часах

Практические занятия рабочим учебным планом не предусмотрены.

4.4. Наименование тем лабораторных занятий, их содержание и объем в часах

№ п/п	№ раз- дела	Наименования практических работ	Трудоем- кость, час
1	1-2	Структурный анализ механизмов	2
2	3	Кинематический анализ механизмов	
3	4	Кулачковые механизмы	
4	5	Зубчатые механизмы	2
5	6	Динамический анализ механизмов и машин	

Всего часов

4.5. Курсовые проекты/курсовые работы

Курсовые работы/курсовые проекты учебным планом не предусмотрены.

5. СОДЕРЖАНИЕ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ СТУДЕНТОВ. ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ УСПЕВАЕМОСТИ, ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ ПО ИТОГАМ ОСВОЕНИЯ МОДУЛЯ

2.1. Содержание самостоятельной работы

№	№ раздела		Трудо-
n/n	дисциплины	Наименование тем	емкость,
11/11	оисциплины		час
1.	1-2	1. Введение. Основные понятия теории механизмов и машин. Струк-	5
		турный анализ механизмов	
2.	3	3. Кинематический анализ и синтез механизмов	15
3.	4	4. Кулачковые механизмы	20
4.	5	5. Зубчатые механизмы	20
5.	6	6. Силовой и динамический анализ механизмов и машин	30
6.	7	7. Трение в механизмах и машинах. КПД механизмов и машин.	8
		Всего	98

5.2. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ для текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся по итогам освоения модуля

Оценочные средства, используемые для текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся по итогам освоения дисциплины, их виды и формы, требования к ним и шкалы оценивания приведены в Приложении к РПД «Фонд оценочных средств по дисциплине «Теория механизмов и машин».

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

а) Основная литература

No	Наименование книги	Год
Π/Π		издания
1	Артоболевский, И.И. Теория механизмов и машин: учеб. / И. И. Артоболев-	2012
	ский 4-е изд., перераб. и доп Москва: Альянс, 2012 639 с.	
2	Тимофеев Г.А. Теория механизмов и машин: курс лекций. Москва: ИД Юрайт,	2010
	2010. – 351 c.	

б) Дополнительная литература

No	Наименование книги	Год
п/п		издания
1	Теория механизмов и механика машин / Фролов К.В и др М.: Высш. шко-	2008
	ла, 2003 и др. гг. издания.	
2	Левитский Н.И. Теория механизмов и машин. – М.: Наука, 1990 и др. гг. из-	1990
	дания.	и др
3	Артоболевский, И.И. Сборник задач по теории механизмов и машин: учеб. посо-	2013
	бие / И. И. Артоболевский, Б. В. Эдельштейн 3-е изд., стер Москва: Альянс,	
	2013. – 256 c.	

Электронные ресурсы

Теория механизмов и машин [Электронный ресурс]: учебное пособие / В.И. Уральский [и др.]. — Электрон. текстовые данные. — Белгород: Белгородский государственный технологический университет им. В.Г. Шухова, ЭБС АСВ, 2016. — 196 с. — 2227-8397. — Режим доступа: http://www.iprbookshop.ru/80475.html

в) методические указания для обучающихся по освоению дисциплины

1. Теория механизмов и машин. Рекомендации по организации самостоятельной работы. . – Глазов: Глазовский инженерно-экономический ин-т, 2018. – 8 с.

г) электронно-библиотечные системы и электронные базы данных

- 1. Электронно-библиотечная система **IPRbooks** http://istu.ru/material/elektronno-bibliotechnaya-sistema-iprbooks
- 2. Электронный каталог научной библиотеки ИжГТУ имени М.Т. Калашникова Web ИРБИС http://94.181.117.43/cgi-bin/irbis64r 12/cgiirbis 64.exe?LNG=&C21COM =F&I21DBN =IBIS&P21DBN=IBIS
- 3. Национальная электронная библиотека http://нэб.рф.
- 4. Мировая цифровая библиотека http://www.wdl.org/ru/
- 5. Научная электронная библиотека eLIBRARY.RU https://elibrary.ru/defaultx.asp

д) лицензионное программное обеспечение

- 1. Операционная системаWindows.
- 2. Прикладные программы Microsoft Office Professional Plus 2010 Russian (Word, PowerPoint, Excel).

Microsoft Open License Academic № 49042950

- 3. Mathcad 14.0 (Система автоматизации инженерно-технических расчетов). Вечный коммерческий польз.№ 401654.
- 4. Foxit Reader (работа с PDF-файлами).
- 5. MathТуре 6 (редактор формул).

7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ МОДУЛЯ

$\mathcal{N}\underline{o}\mathcal{N}\underline{o}$	Наименование оборудованных учебных кабинетов, объектов для проведения занятий
Π/Π	с перечнем основного оборудования
1	Мультимедийные лекционные аудитории 201 и 207. Оборудование: ноутбук, проек-
1	тор, экран.
	Учебная лаборатория теории механизмов и машин и деталей машин (ауд. 308). Обо-
2	рудование: демонстрационные макеты и модели основных видов механизмов для
	демонстрации движения тел и связей.
3	Учебные аудитории для проведения практических занятий, групповых и индивиду-
3	альных консультаций, оборудованные доской, столами, стульями (ауд. 403, 405)
	Учебные аудитории для организации и проведения самостоятельной работы студен-
4	тов, оборудованные доской, компьютерами с возможностью подключения к сети
	«Интернет», столами, стульями (ауд 209).

Лист утверждения рабочей программы дисциплины на учебный год

Рабочая программа дисциплины утверждена на ведение учебного процесса в учебном году:

Учебный год	« СОГЛАСОВАНО»: заведующий кафедрой, ответственной за РПД (подпись и дата)
2024- 2025	
2025- 2026	
2026- 2027	

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Глазовский инженерно-экономический институт (филиал) Федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Ижевский государственный технический университет имени М.Т. Калашникова» (ГИЭИ (филиал) ФГБОУ ВО «ИжГТУ имени М.Т. Калашникова»)

ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА

по дисциплине «ТЕОРИЯ МЕХАНИЗМОВ И МАШИН» 15.03.05 Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств

направление <u>15.03.05 – Конструкторско-технологическое обеспечение машиностроительных производств</u>

профиль Технологии цифрового проектирования и производства в машиностроении

уровень образования: бакалавриат

форма обучения: заочная

общая трудоемкость дисциплины составляет: 4 зачетные единицы

СОДЕРЖАНИЕ

		C.
1.	Паспорт фонда оценочных средств	3
2.	Текущий контроль успеваемости студентов	4
3.	Контрольная работа №1 по разделам 1-2	4
4.	Контрольная работа №3 по разделам 4-5	5
5.	Контрольные работы №2 и №4 по разделам 3 и 6	5
6.	Оценочные средства для проведения экзамена	8
7.	Критерии оценки уровня освоения контролируемого материала	10

Паспорт фонда оценочных средств по дисциплине «Теория механизмов и машин»

	Раздел дисциплины	Код контро- лируемой	Наименование оценочного сред-
/π	т аздел диециплины	компетенции	ства
1.	1. Введение. Основные понятия теории механизмов и машин		
2.	2. Структурный анализ механизмов	ОПК-5	Контр. раб. №1 по теорет. материалу разделов 1и 2
3.	3. Кинематический анализ и синтез механизмов	ОПК-5	Контрольная работа №2
4.	4. Кулачковые механизмы	ОПК-5	
5.	5. Зубчатые механизмы	ОПК-5	Контр. раб. №3 по теорет. материалу раздела 4 и 5
6.	6. Силовой и динамический анализ механизмов и машин	ОПК-5	Контр. раб. №4 по теорет. материалу по разделу 6
7.	7. Трение в механизмах и машинах. КПД механизмов и машин.	ОПК-5	Вопросы на экзамене
	Все разделы дисциплины	ОПК-5	Вопросы на экзамене

Текущий контроль успеваемости студентов

1. Контрольная работа по разделу 1

Примерные вопросы для формирования вариантов контрольной работы

- 1. Что называется звеном механизма?
- 2. Что такое анализ механизма?
- 3. Из чего состоит механизм?
- 4. Как называется каждая подвижная деталь или группа деталей, образующих одну жесткую систему тел в механизме?
- 5. Как называются неподвижные детали, которые образуют одну жесткую неподвижную систему тел в механизме?
- 6. Как называется соединение двух соприкасающихся звеньев, допускающее их относительное движение?
- 7. Чему равен максимальный класс кинематической пары?
- 8. Чему равно число условий связи, если число степеней свободы звеньев кинематической пары равно 1?
- 9. Назовите максимальное число степеней свободы звена кинематической пары в относительном движении?
- 10. Как называется кинематическая пара, если её звенья соприкасаются по поверхности?
- 11. Напишите формулу Чебышева П. Л.
- 12. Как называется кинематическая цепь, степень свободы которой равна нулю?
- 13. Приведите условные изображения поступательной и вращательной пары.пары:
- 14. Как классифицируют кинематические пары?
- 15. Как называется механизм, все подвижные звенья которого движутся в параллельных плоскостях?
- 16. Что представляет собой механизм 1-го класса?
- 17. Как называется подвижное звено (вращающееся, качающееся или движущееся возвратно-поступательно), которое является направляющей ползуна?
- 18. Что такое группа Ассура?
- 19. Какое число звеньев может быть в группе Ассура?
- 20. Чем определяется порядок групп Ассура?
- 21. Что изучает теория механизмов и машин?
- 22. Что такое машина?
- 23. Что такое механизм?
- 24. Какое звено называется шатуном?
- 25. Чем отличается звено механизма от детали механизма?
- 26. Какое звено называется стойкой?
- 27. Алгоритм замены высшей кинематической пары на низшую.
- 28. Поясните принцип образования плоских рычажных механизмов по Ассуру.
- 29. Что такое механизм первого класса?
- 30. Нарисуйте группу Ассура 2^{ro} класса, 1^{ro} вида.
- 31. Нарисуйте группу Ассура 2^{го} класса, 2^{го} вида.
- 32. Как определяется класс механизма.
- 33. Из скольких звеньев состоит группа Ассура 3^{го} класса?

Критерии оценки контрольной работы приведены в разделе 2.

Контрольная работа №3 по разделам 4-5

Примерные вопросы для формирования вариантов контрольной работы

- 1. Что означает знак () в передаточном отношении?
- 2. На какие виды подразделяются механические передачи?
- 3. Из скольких звеньев состоит одноступенчатый редуктор?
- 4. Чему равна степень подвижности дифференциального редуктора?
- 5. По какому принципу классифицируются зубчатые механизмы?
- 6. Какие зубья бывают у зубчатых колес с параллельными осями?
- 7. Какое звено в червячной передаче является ведомым?
- 8. Назовите виды гибких звеньев.
- 9. К какому типу механизмов относится червячная передача?
- 10. Что означает число 4 в передаточном отношении зубчатой передачи?
- 11. Сформулируйте основную теорему зацепления.
- 12. Что называется модулем зубчатого колеса, в чем он измеряется?
- 13. Какие методы изготовления зубчатых колес вы знаете?
- 14. Что называется зубчатой коробкой скоростей?
- 15. Какая окружность называется делительной?
- 16. Какая окружность называется окружностью впадин?
- 17. Напишите формулу для определения радиусов окружности вершин
- 18. Перечислите основные типы плоских кулачковых механизмов?
- 19. Какой угол называется углом давления?
- 20. Назовите фазовые углы механизма
- 21. Перечислите основные этапы проектирования кулачковых механизмов.
- 22. В чем заключается анализ кулачкового механизма?
- 23. Что такое мягкие и жесткие удары в кулачковом механизме?
- 24. Как выбрать радиус ролика выходного звена?
- 25. Особенности кулачковых механизмов?
- 26. Какое звено в кулачковом механизме ведущее?
- 27. Цель силового замыкания в кулачковом механизме?
- 28. Из скольких звеньев состоят кулачковый механизм с игольчатым толкателем и с роликовым толкателем?
- 29. Из скольких звеньев состоит кулачковый механизм с качающимся толкателем?
- 30. Что нужно знать, чтобы спроектировать профиль кулачка

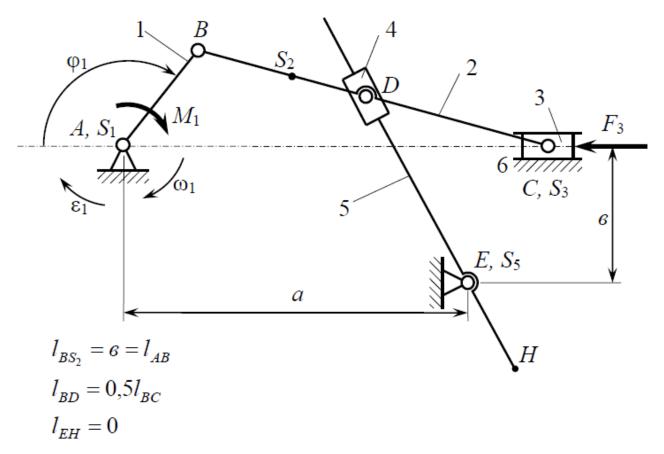
Критерии оценки контрольной работы приведены в разделе 2.

2. Контрольные работы №2 и №4 по разделам 2 и 6

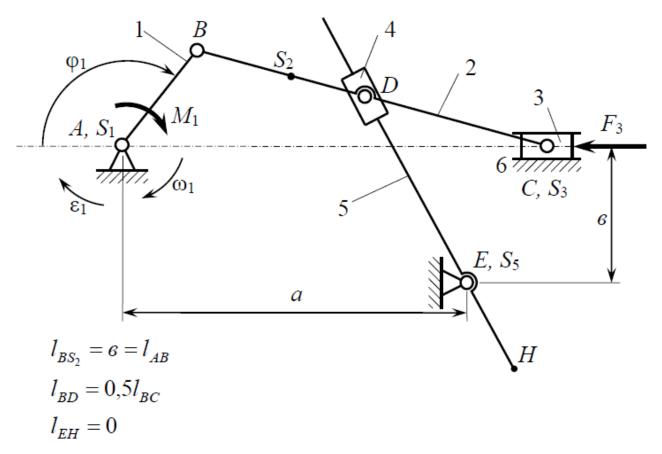
Контрольная работа №2

Графо-аналитическим методом (методом планов скоростей и планов ускорений) произвести кинематический анализ механизма для заданного положения.

Примерные варианты заданий для контрольных работ №2 и №4



Обозна-	Ед. из-					
чение	мер.	A	Б	В	Γ	Д
φ1	град.	120	30	60	45	60
l_{AB}	M	0,15	0,20	0,25	0,30	0,28
l_{BC}	M	0,45	0,60	0,75	0,90	0,84
а	M	0,30	0,40	0,50	0,60	0,56
ω_1	рад·с ⁻¹	30	32	34	36	35
ϵ_1	рад·с ⁻²	100	105	110	140	150
m_1	КГ	12	13	15	17	18
m_2	КГ	24	26	30	35	36
m_3	КГ	35	40	45	50	55
m_5	КГ	30	35	40	42	48
J_{1S}	к Г · М ²	1,6	2,0	2,2	2,5	2,8
J_{2S}	к Г · М ²	0,8	1,0	1,1	1,3	1,5
J_{5S}	к Г∙М ²	0,4	0,5	0,6	0,7	0,8
F_3	Н	3500	4000	5000	4500	5000



Обозна-	Ед. из-					
чение	мер.	A	Б	В	Γ	Д
φ1	град.	120	30	60	45	60
l_{AB}	M	0,15	0,20	0,25	0,30	0,28
l_{BC}	M	0,45	0,60	0,75	0,90	0,84
а	M	0,30	0,40	0,50	0,60	0,56
ω_1	рад·с ⁻¹	30	32	34	36	35
ϵ_1	рад·с ⁻²	100	105	110	140	150
m_1	КГ	12	13	15	17	18
m_2	КГ	24	26	30	35	36
m_3	КГ	35	40	45	50	55
m_5	КГ	30	35	40	42	48
J_{1S}	к Г · М ²	1,6	2,0	2,2	2,5	2,8
J_{2S}	к Г · М ²	0,8	1,0	1,1	1,3	1,5
J_{5S}	к Г∙М ²	0,4	0,5	0,6	0,7	0,8
F_3	Н	3500	4000	5000	4500	5000

Контрольная работа №4 по разделу 6

Произвести силовой расчёт для заданного положения кривошипно-ползунного механизма, считая отсутствующими звенья 4 и 5 механизма ($m_4 = 0$, $J_{4S} = 0$; $m_5 = 0$, $J_{5S} = 0$) и трение в кинематических парах: определить реакции в кинематических парах 3-0, 2-3, 1-2, 1-0 и вращающий момент M_1 . Примерные схемы механизмов приведены в предыдущем пункте.

Варианты механизмов с исходными данными предлагаются индивидуально. Принятые обозначения:

 S_1 , S_2 и т.д. – центры масс соответствующих звеньев;

 m_1 , m_2 и т.д. — массы звеньев, $\kappa \varepsilon$; IS — момент инерции звена относительно его центра масс, $\kappa r \cdot m2$; F_3 — сила полезного сопротивления.

ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ ЭКЗАМЕНА

Примерный перечень вопросов для подготовки к экзамену

- 1. Основные понятия и определения: машинный агрегат, машина, механизм, звено, кинематическая пара.
- 2. Основные виды шарнирно-рычажных механизмов.
- 3. Кинематические пары и их классификация. Кинематические цепи и их классификация.
- 4. Определение степени подвижности пространственных и плоских механизмов.
- 5. Структурные группы (группы Ассура) и их классификация. Образование механизмов методом присоединения структурных групп Ассура.
- 6. Структурная классификация механизмов. Замена высших кинематических пар низшими в плоском механизме.
- 7. Цель, задачи и методы кинематического анализа механизмов.
- 8. Графический метод построения планов механизма. Графическое дифференцирование и интегрирование.
- 9. Построение планов скоростей и ускорений точек для группы Ассура 2-го класса 1-го вила.
- 10. Построение планов скоростей и ускорений для группы Ассура, содержащей поступательную пару.
- 11. Понятие об аналитическом методе кинематического исследования механизмов.
- 12. Понятие о синтезе плоских рычажных механизмов.
- 13. Классификация кулачковых механизмов. Кинематика кулачковых механизмов.
- 14. Структурный синтез и анализ кулачковых механизмов. Определение профиля кулачка графическим методом.
- 15. Силовой анализ кулачкового механизма.
- 16. Назначение и роль передач в машинах. Классификация передач.
- 17. Классификация зубчатых механизмов и зубчатых колес. Передаточное отношение зубчатой передачи. Основные элементы и параметры зубчатых колес. Шаг зацепления. Модуль зацепления. Делительная окружность.
- 18. Виды зацеплений (эвольвентное, циклоидальное, круговинтовое). Методы изготовления зубчатых колес. Коэффициент перекрытия.
- 19. Многозвенные зубчатые механизмы с неподвижными осями колес. Передаточное отношение рядового зацепления.
- 20. Понятие о планетарных зубчатых механизмах.

- 21. Задачи и методы динамического анализа механизмов и машин. Силы, действующие на звенья механизмов и машин и порядок их определения.
- 22. Принцип Даламбера. Уравнения кинетостатики.
- 23. Механические характеристики машин. Определение силы инерции и момента инерционных сил в плоских механизмах для частных случаев движения звеньев.
- 24. Общие принципы силового расчета структурных групп.
- 25. Силовой расчет механизмов методом планов сил на примерах групп Ассура 2-го класса 1-го и 2-го видов.
- 26. Силовой расчет ведущего звена механизма. Уравновешивающая сила и уравновешивающий момент. Способ Н. Е. Жуковского для определения уравновешивающей силы.
- 27. Уравновешивание механизмов и балансировка роторов. Маховик и его роль в машине.
- 28. Вибрация и колебания в машинах и механизмах. Виброзащита.
- 29. Виды и законы трения. Трение скольжения несмазанных тел. Угол и конус трения. Трение во вращательной кинематической паре. Понятие о трении скольжения смазанных тел.
- 30. Трение качения. Трение в шариковых и роликовых подшипниках.
- 31. КПД механизмов и машин.

Критерии оценки сдачи экзамена: приведены в разделе 2.

2. КРИТЕРИИ ОЦЕНКИ

		Вид, форма	Ур	овень освоения ко	онтролируемого мате	риала
Компетенции	Дескрипторы	оценочного	отлично	хорошо	удовлетворитель-	неудовлетвори-
		мероприятия		1	НО	тельно
ОПК-5. Спосо-	Знает:	1 1	заслуживает	заслуживает обу-	заслуживает обучаю-	выставляется обу-
бен использо-	31 основные виды механизмов, их строение, функцио-		обучающийся,	чающийся, обна-	щийся, обнаружив-	чающемуся, обна-
вать основные	нальные возможности и области применения;		обнаруживший	руживший полное	ший знания основно-	ружившему пробе-
	32 основные методы структурного анализа и синтеза		всестороннее,	знание учебного	го учебного материа-	лы в знаниях основ-
закономерно-	механизмов, применяемых при разработке и изготовле-	экзамен	систематическое	материала, усво-	ла в объеме, необхо-	ного учебного мате-
сти, действу-	нии машиностроительных изделий требуемого качества;		и глубокое зна-	ивший основную	димом для дальней-	риала. Оценка ста-
ющие в про-	33 методы расчета кинематических параметров движе-					*
цессе изготов-	ния механизмов, применяемых при разработке и изго-		ние учебного	литературу, реко-	шей учебы и предсто-	вится обучающим-
ления машино-	товлении машиностроительных изделий требуемого		материала,	мендованную в	ящей работы по про-	ся, которые не мо-
строительных	качества;		предусмотрен-	программе. Оцен-	фессии, знакомых с	гут продолжить
изделий требу-	34 методы проведения силового и динамического ана-		ного програм-	ка "хорошо" вы-	основной литерату-	обучение или при-
емого каче-	лиза механизмов, применяемых при разработке и изго-		мой, усвоивший	ставляется обуча-	рой, рекомендован-	ступить к профес-
	товлении машиностроительных изделий требуемого		основную лите-	ющимся, показав-	ной программой.	сиональной дея-
ства, заданного	качества. Умеет:		ратуру и знако-	шим систематиче-	Оценка выставляется	тельности по окон-
количества при	У1 использовать основные методы структурного ана-		мый с дополни-	ский характер	обучающимся, допу-	чании образова-
наименьших	лиза и синтеза механизмов при создании и изготовле-		тельной литера-	знаний по дисци-	стившим погрешно-	тельного учрежде-
затратах обще-	нии машиностроительной продукции требуемого каче-		турой, рекомен-	плине и	сти в ответе на экза-	ния без дополни-
ственного тру-	ства;		дованной про-	способным к их	мене и при выполне-	тельных занятий по
да	У2 использовать основные методы кинематического,		граммой.	самостоятельному	нии экзаменационных	рассматриваемой
	расчета механизмов при создании и изготовлении ма-		Tpullion.	пополнению и	заданий, но облада-	дисциплине.
	шиностроительной продукции требуемого качества. УЗ использовать основные методы силового и динами-			обновлению в хо-	ющим необходимыми	диециплине.
	ческого расчета механизмов при создании и изготовле-					
	нии машиностроительной продукции требуемого каче-			де дальнейшей	знаниями для их	
	ства.			учебной работы и	устранения под руко-	
	Владеет навыками:			профессиональной	водством преподава-	
	Н1 использования методов структурного анализа и			деятельности.	теля.	
	синтеза механизмов в процессе расчета и изготовления					
	машиностроительных изделий требуемого качества; H2 использования основных методов кинематического,					
	силового и динамического расчета механизмов в про-					
	цессе расчета и изготовления машиностроительных					
	изделий требуемого качества, заданного количества при					
	наименьших затратах общественного труда.					

		Вид, форма	Y	Уровень освоения контр	олируемого материала	
Компетенции	Дескрипторы	оценочного	отлично	хорошо	удовлетворительно	неудовлетворительно
		мероприятия			1	J
ОПК-5. Спосо-	31 основных видов механизмов,	мероприятия	Правильно выполнены	Правильно выполнена	Задания выполнены	Задания выполнены
	их строения, функциональных	TC	все задания.	большая часть заданий.	более чем наполовину. При-	
осн использо-	возможностей и областей при-	Контрольные	Продемонстрирован		сутствуют серьёзные ошиб-	
вать основные	менения;	работы №1 и	высокий уровень	тельные ошибки.	ки. Продемонстрирован удо-	
закономерности,	32 основных методов структур-	№2	владения материалом.	Продемонстрирован		Неудовлетворитель-
действующие в	ного анализа и синтеза механиз-		Проявлены	хороший уровень	владения материалом.	ный уровень владе-
процессе изго-	мов, применяемых при разра-		превосходные	владения материалом.	Проявлены низкие	ния материалом.
товления маши-	ботке и изготовлении машино-		способности	Проявлены средние	Способности применять	Проявлены
	строительных изделий требуе-		применять знания и	Способности применять	знания и умения к выполне-	недостаточные
ностроительных	мого качества; 33 методов расчета кинематиче-		умения к выполнению	знания и умения к выпол-	нию конкретных заданий.	способности
изделий требуе-	ских параметров движения ме-		конкретных заданий.	нению конкретных зада-		применять знания и
мого качества,	ханизмов, применяемых при			ний		умения к выполнению
заданного коли-	разработке и изготовлении ма-					
чества при	шиностроительных изделий тре-					
наименьших за-	буемого качества;					
тратах обще-	Умеет:					
*	У1 использовать основные ме-					
ственного труда	тоды структурного анализа и					
	синтеза механизмов при созда-					
	нии и изготовлении машино- строительной продукции требу-					
	емого качества;					
	У2 использовать основные ме-					
	тоды кинематического, расчета					
	механизмов при создании и из-					
	готовлении машиностроитель-					
	ной продукции требуемого каче-					
	ства.					
	Владеет навыками:					
	Н1 использования методов					
	структурного анализа и синтеза					
	механизмов в процессе расчета и изготовления машиностроитель-					
	ных изделий требуемого каче-					
	ства;					
	Н2 использования основных					
	методов кинематического, сило-					
	вого и динамического расчета					
	механизмов в процессе расчета и					

		1				
	изготовления машиностроитель-					
	ных изделий требуемого каче-					
	ства, заданного количества при					
	наименьших затратах обще-					
OFFICE C	ственного труда.			TT.		2
ОПК-5. Спосо-	31 основных видов механизмов,			Правильно выполнена	Задания выполнены	Задания выполнены
бен использо-	их строения, функциональных	IXVALIVUJI BABIC		большая часть заданий.	более чем наполовину. При-	
вать основные	возможностей и областей при-	nofotty No3 H			сутствуют серьёзные ошиб-	
	,	Nº4	- 1	тельные ошибки.	ки. Продемонстрирован удо-	
закономерности,	32 основных методов структур-			Продемонстрирован		Неудовлетворитель-
действующие в	ного анализа и синтеза механиз-		-	хороший уровень	владения материалом.	ный уровень владе-
процессе изго-	мов, применяемых при разра-			владения материалом.	Проявлены низкие	ния материалом.
товления маши-	ботке и изготовлении машино- строительных изделий требуе-			Проявлены средние	Способности применять	Проявлены
ностроительных	мого качества;				знания и умения к выполне-	недостаточные
_	33 методов расчета кинематиче-			знания и умения к выпол-		способности
изделий требуе-	ских параметров движения ме-		конкретных заданий.	нению конкретных зада-		применять знания и
мого качества,	ханизмов, применяемых при			ний		умения к выполнению
заданного коли-	разработке и изготовлении ма-					
чества при	шиностроительных изделий тре-					
наименьших за-	буемого качества;					
	34 методов проведения силово-					
тратах обще-	го и динамического анализа ме-					
ственного труда	ханизмов, применяемых при					
	разработке и изготовлении ма-					
	шиностроительных изделий тре-					
	буемого качества.					
	Умеет:					
	У1 использовать основные ме-					
	тоды структурного анализа и					
	синтеза механизмов при созда-					
	нии и изготовлении машино-					
	строительной продукции требу-					
	емого качества;					
	У2 использовать основные ме-					
	тоды кинематического, расчета					
	механизмов при создании и из-					
	готовлении машиностроитель-					
	ной продукции требуемого каче-					
	ства. У3 использовать основные ме-					
	тоды силового и динамического					
	расчета механизмов при созда-					

		1	
нии и изготовлении машино-			
строительной продукции требу-			
емого качества.			
Владеет навыками:			
Н1 использования методов			
структурного анализа и синтеза			
механизмов в процессе расчета и			
изготовления машиностроитель-			
ных изделий требуемого каче-			
ства;			
Н2 использования основных			
методов кинематического, сило-			
вого и динамического расчета			
механизмов в процессе расчета и			
изготовления машиностроитель-			
ных изделий требуемого каче-			
ства, заданного количества при			
наименьших затратах обще-			
ственного труда.			